

Maa-57.3120 Analyytinen fotogrammetria I

TENTTI 7.3.2013

1. Kuvaile epälineaarisen pns-tehtävän ratkaisualgoritmia, kun matemaattinen malli on epälineaarinen sekamalli.
2. Mitä tarkoitetaan painoyksikön varianssilla (referenssivarianssilla)? Miten sen voi estimoida (kirjoita kaava)?
3. Mitä tarkoitetaan koplanariteettiehdolla? Kirjoita se matemaattisessa muodossa. Mihin ehto voi käyttää?
4. Mitä keinoja on poistaa datumvaje sädekimppukolmioinnissa?
5. Kirjoita kollineaarisuusyhtälöt satelliitissa kiertävälle rivikameralle (yleisessä muodossa ilman yhteyttä rataparametreihin). Miten ne eroavat matriisikameran kollineaarisuusyhtälöistä?