

T-61.3010 Digitaalinen signaalinkäsittely ja suodatus

2. välikoe / tentti, ma 7.5.2007 klo 8-11. Salit B (A-M), M (N-Ö, non-Finnish).

Jos teet **2. välikokeen**, vastaa tehtäviin 1-2. 2. vk on oikeus tehdä **vain kerran joko 7.5. tai 15.5.**

Jos teet **tentin**, vastaa tehtäviin 2-5. Tentti on oikeus tehdä **vain kerran joko 7.5. tai 15.5.**

Kirjoita päällimmäisen konseptin alkuun isolla vastaatko välikokeeseen vai tenttiin! Rastita myös monivalintalomakkeesta oikea kohta "tentti" tai "välikoe".

Tilaisuudessa ei saa olla omaa taulukkokirjaa. Funktiolaskin / graafinen laskin muistit tyhjennettynä sallittu. Tilaisuudessa jaetaan kurssin taulukkomoniste sekä palautuslomake monivalintatehtävää (joko 1 tai 5) varten.

Kaikki konseptit palautettava, suttupaperit erikseen sekä **monivalintatehtävästä palautetaan erillinen A4-lomake**. Tehtäväpaperin ja taulukkomonisteen voi pitää.

Aloita uusi tehtävä **uudelta sivulta**. Kirjoita laskuissa käytetyt välivaiheet mukaan.

Muista myös **kurssipalautte**, josta saa yhden pisteen sekä välikokeeseen että tenttiin. Täytä [www.lomake T-osaston palauttejärjestelmässä](http://www.lomake T-osaston-palauttejarjestelmassa), jonne linkki kurssin kotisivulta <http://www.cis.hut.fi/Opinnot/T-61.3010/>.

1) (VAIN VÄLIKOE, 14 x 1p, max 12 p) Monivalinta. Väittämissä on 1-4 oikeaa vastausta, mutta valitse yksi ja vain yksi. Täytä erillisille lomakkeelle, johon rastita myös, teetkö välikokeen vai tentin.

Oikea valinta +1 p, väärä valinta -0.5 p, ei valintaa 0 p. Perusteluja ei tarvita. Vastaa niin moneen kuin haluat. Tehtävän maksimipistemäärä on 12 ja minimimäärä 0.

1.1 Mikä suotimista on lineaarivaiheinen?

- (A) $H(z) = 1/[1 + 2z^{-1} - 3z^{-2} + 2z^{-3} + z^{-4}]$
- (B) $h[n] = (0.5)^n \mu[n]$
- (C) $h[n] = 0.42 + 0.5 \cdot \cos(\pi n/M) + 0.08 \cdot \cos(2\pi n/M)$, kun $-M \leq n \leq M$, $M \in \mathbb{Z}_+$, ja $h[n] = 0$, kun $n < -M$ tai $n > M$.
- (D) $h[n] = 0.6\delta[n] + 0.4\delta[n-1]$

1.2 Kuvan 1(a) LTI-suodin, jossa vakiot A ja B,

- (A) saadaan lineaarivaiheiseksi valitsemalla A ja B sopivasti positiivisten kokonaislukujen joukosta
- (B) suotimen siirtofunktio on $H(z) = 1/[1 - (A+B)z^{-1}]$
- (C) suotimen nollat ovat kohdissa $z_1 = -A$ ja $z_2 = -B$
- (D) mikään ylläolevista ei ole oikein

1.3 Kuvan 1(b) suodin, jossa $H_1(z) = 1 + z^{-1}$ ja $H_2(z) = 1 - z^{-1}$,

- (A) on ryhmäviiveeltään $\tau(\omega) = 1.5, \forall \omega$
- (B) ei ole lineaarivaiheinen
- (C) on ristikkorakenteinen ("lattice")
- (D) on IIR-tyyppinen

1.4 Tarkastellaan ensimmäisen asteen IIR-suodinta

$$H(z) = \frac{1-\alpha}{2} \cdot \frac{1-z^{-1}}{1-\alpha z^{-1}}$$

jossa $-0.8 \leq \alpha \leq 0.8$. Valitse α niin, että suotimen amplitudivasteen $|H(e^{j\omega})|$ maksimiarvo saa suurimman mahdollisimman arvon. Tämän jälkeen suodin skaalataan vakiolla K niin että skaalattun suotimen amplitudivasteen maksimiarvo on 1. Tällöin

- (A) $K = 0.8$
- (B) $K = 1$
- (C) $K = 3$
- (D) mikään ylläolevista ei ole oikein

1.5 Bilineaarimuunnos:

- (A) s-tason oikea puolitaso kuvautuu yksikköympyrän sisälle
- (B) s-tason taajuusakseli $j\Omega$ kuvautuu z-tason y-akseliksi
- (C) s-tasossa oleva epästabiili suodin on myös z-tasossa epästabiili
- (D) toteutetaan sijoituksella $s = \frac{2}{T} \frac{1+z^{-1}}{1-z^{-1}}$, jossa T on näytteenottoväli

1.6 Analogisuodin $H(s) = \Omega/(s - \Omega)$, jossa taajuusvääristymäkorjattu ("prewarped") rajataajuus $\Omega = k \cdot 0.5$, muutetaan digitaaliseksi H(z) käyttäen bilineaarimuunnosta. Digitaalinen suodin on

- (A) $H(z) = (-1)/(1 - 2k^{-1}z^{-1})$
- (B) $H(z) = (1/3) \cdot (1 + z^{-1})/(1 - (1/3)z^{-1})$
- (C) $H(z) = (1 + z^{-1})/(1 - z^{-1})$
- (D) $H(z) = (1 + z^{-1})/(1 - 3z^{-1})$

1.7 Matlabissa halutaan suunnitella digitaalinen elliptinen ylipäästösuodin, jonka estokaista loppuu kohdassa 4000 Hz ja päästökaista alkaa kohdassa 5000 Hz. Näytteenottotaajuus on 20000 Hz. Kommentoita ellipord varten taajuudet pitää normalisoida Matlabia varten. Oikea komento on:

- (A) $[N, Wn] = \text{ellipord}(2*5000*\pi, 2*4000*\pi, 1, 40, 20000)$;
- (B) $[N, Wn] = \text{ellipord}(0.2, 0.25, 1, 40, 'high')$;
- (C) $[N, Wn] = \text{ellipord}(0.5, 0.4, 1, 40)$;
- (D) $[N, Wn] = \text{ellipord}(4000, 5000, 10000, 'HP')$;

1.8 Ideaalisen ylipäästösuotimen $H_{HP}(z)$ rajataajuus on $\omega_c = 3\pi/4$. Tällöin

- (A) $h_{HP}[0] = 0$
- (B) $h_{HP}[0] = 0.25$
- (C) $h_{HP}[0] = 0.75$
- (D) $h_{HP}[0] = 1$

1.9 Väitteen 1.8 impulssivasteesta $h_{HP}[n]$ saadaan helposti alipäästösuodin $h[n]$ kertomalla (moduolomalla) lukujonolla $(-1)^n$, eli $h[n] = h_{HP}[n] \cdot (-1)^n$. Mikä on suotimen $h[n]$ rajataajuus?

- (A) $\omega_c = \pi/4$
- (B) $\omega_c = \pi/2$
- (C) $\omega_c = 3\pi/4$
- (D) $\omega_c = \pi$

1.10 Diskreetti Fourier-muunnos (DFT) voidaan laskea tehokkaasti hyödyntäen muunnosten symmetrisyysoinaisuuksia. Kurssin pistelaskareissa laskettiin DFT:ä "radix-2 DIT FFT with modified butterfly computational module" -algoritmilta, joka on yksi monista FFT-algoritmeista.

Kuvassa 3 on kyseisen algoritmin laskennan kaaviokuva, kun muunnettavan sekvenssin pituus on $N = 128$. Perhosyhtälöt ovat:

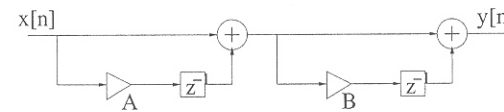
$$\begin{aligned} \Psi_{r+1}[\alpha] &= \Psi_r[\alpha] + W_N^L \Psi_r[\beta] \\ \Psi_{r+1}[\beta] &= \Psi_r[\alpha] - W_N^L \Psi_r[\beta] \end{aligned}$$

jossa $W_N = e^{-j2\pi/N}$.

Kun muunnettavana sekvenssinä on $x[n] = \{0, 1, 2, 3, \dots, 127\} = n$, niin mitä voidaan sanoa termistä $\Psi_3[87]$?

- (A) $\Psi_3[87] = -1 - j$
- (B) $\Psi_3[87] = -64 + 64j$
- (C) $\Psi_3[87] = -64 - 64j$
- (D) $\Psi_3[87] = 85 - 117j$

1.11 Tarkastellaan samaa rakennetta ja sekvenssiä kuin väittämässä 1.10. Mitkä ensimmäisen tason arvoista $\Psi_1[0], \dots, \Psi_1[127]$ vaikuttavat "ulostulotason" termin $\Psi_8[87]$ arvoon?



Kuva 1: (a) ja (b): Monivalintatehtävien 1.2 ja 1.3 kuvia.

- (A) vain $\Psi_1[87]$
- (B) vain $\Psi_1[23]$ ja $\Psi_1[87]$
- (C) kaikki $\Psi_1[n]$, jossa $n = 0, \dots, 127$
- (D) mikään ylläolevista ei ole oikein

1.12 Tarkastellaan samaa rakennetta ja sekvenssiä kuin väittämässä 1.10. Laske summa $S = \Psi_6[0] + \Psi_6[32] + \Psi_6[64] + \Psi_6[96]$.

- (A) $S = 6$
- (B) $S = 192$
- (C) $S = 8128$
- (D) mikään ylläolevista ei ole oikein

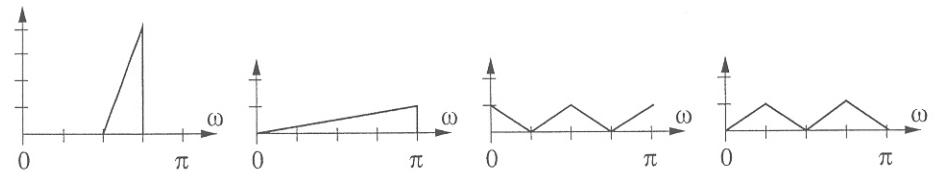
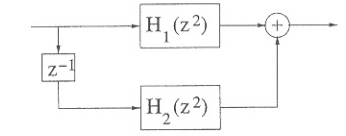
1.13 Tutkitaan reaalisen sekvenssin $x[n]$ spektriä $|X(e^{j\omega})|$ kuvassa 2(a). Sekvenssi $x[n]$ syötetään monen näytteenottotaajuuden ("multirate") digitaalijärjestelmään $x[n] \rightarrow \boxed{\downarrow 4} \rightarrow y[n]$.

Mitä voidaan sanoa ulostulon spektristä (oletus: y-akselin skaalaukset oikein)?

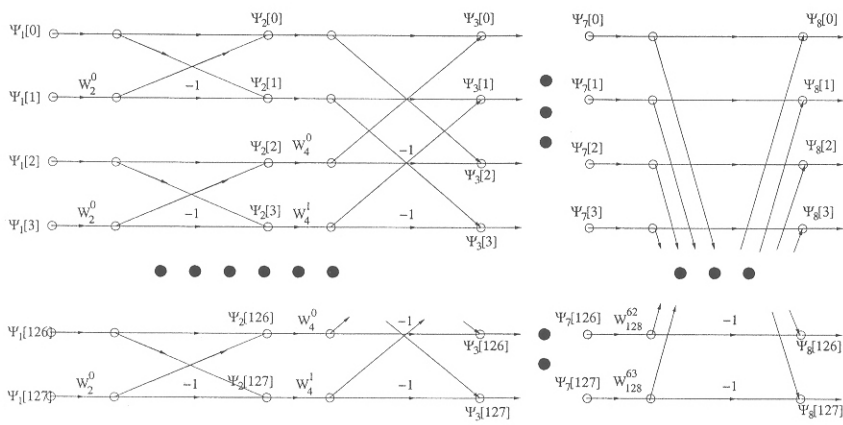
- (A) mikään allaolevista ei ole oikein
- (B) ulostulon $y[n]$ spektri on kuvassa 2(b)
- (C) ulostulon $y[n]$ spektri on kuvassa 2(c)
- (D) ulostulon $y[n]$ spektri on kuvassa 2(d)

1.14 Digitaalisen sekvenssin näytteenottotaajuutta halutaan nostaa (7/5)-osaan alkuperäisestä. Kun käytössä on sopivat "anti-alias" ja "anti-imaging" suotimet $H_i(z)$, niin mikä järjestely tuottaa oikean lopputuloksen?

- (A) $x[n] \rightarrow \boxed{\uparrow 7} \rightarrow \boxed{H(z)} \rightarrow \boxed{\downarrow 5} \rightarrow y[n]$
- (B) $x[n] \rightarrow \boxed{\downarrow 5} \rightarrow \boxed{H(z)} \rightarrow \boxed{\uparrow 7} \rightarrow y[n]$
- (C) $x[n] \rightarrow \boxed{H_D(z)} \rightarrow \boxed{\downarrow 5} \rightarrow \boxed{\uparrow 7} \rightarrow y[n]$
- (D) $x[n] \rightarrow \boxed{\uparrow 7} \rightarrow \boxed{\downarrow 5} \rightarrow \boxed{H_I(z)} \rightarrow y[n]$



Kuva 2: (a) $|X(e^{j\omega})|$, (b) (B), (c) (C) ja (d) (D) : Monivalintatehtävän 1.13 kuvia.



Kuva 3: Monivalintatehtävien 1.10 – 1.12 ja 5.12 – 5.13 kuva.

2) (VÄLIKOE ja TENTTI, 6p) Essee: Äärellinen laskentatarkkuus (“finite wordlength”) ja sen vaikutukset.

Ohjeistus: Käytä selkeää ja tarpeeksi isoa käsialaa. Jaottele tekstisi kappaleisiin. Jos hahmottelet kuvia, muista selittää ne. Luettavuus on yksi arviointikriteeri.

3) (VAIN TENTTI, 6p) Äänisignaalia, jonka näytteenottotaajuus $f_T = 20$ kHz, on laskettu erilaisia taaajuusesityksiä ja havaittu, että hyötysignaali on taajuuksilla $0 \dots 7000$ Hz ja häiriösignaali $8000 \dots f_T/2$ Hz. Suunnitellaan FIR-tyyppinen alipäästösuodin ikkunamenetelmällä. Valitaan menetelmässä tarvittava -6 dB rajataajuus, joka vastaa siis ideaalisen suotimen rajataajuutta, kohtaan $f_c = 7500$ Hz ja siirtymäkaistan (“transition band”) leveydeksi $\Delta f = 1000$ Hz. Käytetään ikkunointiin Blackman-ikkunaa, jonka tiedot löytyvät taulukosta 1.

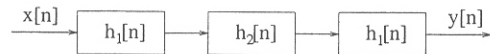
- Suotimen asteluvun kasvattaminen kaventaa siirtymäkaistan leveyttä. Arvioi sopiva asteluku N käyttäen taulukkoa 1.
- Kirjoita ideaalisen alipäästösuotimen impulssivasteen lauseke $h_{ideal}[n]$. Laske ja ilmoita numeerisesti kolmen merkitsevän luvun tarkkuudella (esim. $-140, 2.31, 0.00621$) suotimen impulssivasteen arvot $h_{ideal}[-7], h_{ideal}[0], h_{ideal}[7]$ ja $h_{ideal}[2007]$.
- Käyttäen Blackman-ikkunaa toteuta FIR-suodin $h_{FIR}[n]$ (a)-kohdan asteluvulla. Laske ja ilmoita numeerisesti kolmen merkitsevän luvun tarkkuudella suotimen impulssivasteen arvot $h_{FIR}[-7], h_{FIR}[0], h_{FIR}[7]$ ja $h_{FIR}[2007]$.

Window	$w[n], -M \leq n \leq M$	Minimum stopband attenuation	Length of transition band $\Delta\omega$
Blackman	$0.42 + 0.5 \cos(\frac{2\pi n}{2M}) + 0.08 \cos(\frac{4\pi n}{2M})$	75.3 dB	$5.6\pi/M$

Taulukko 1: Tehtävä 3: Blackman-ikkunafunktion ominaisuuksia.

4) (VAIN TENTTI, 6p) Tutkitaan kolmen LTI-järjestelmän sarjaankytkentää kuvassa 4. Tiedetään, että $h_1[n] = \delta[n-1] - \delta[n-2]$ ja koko kaskaadijärjestelmä $h[n] = 2\delta[n] - 5\delta[n-1] + 5\delta[n-2] - 3\delta[n-3] + \delta[n-4]$.

- Mikä on suotimen $h_2[n]$ impulssivaste? Muista näyttää tarvittavat välvaiheet!
- Piirrä $h_1[n]$:n ja $h_2[n]$:n napanollakuviot sekä hahmottele niiden amplitudivasteet $|H_i(e^{j\omega})|$.
- Mitä voit sanoa järjestelmien $h_1[n], h_2[n]$ ja $h[n]$ stabiilisuudesta ja kausaalisuudesta näiden ominaisuuksien määritelmiin perustuen? Osoita.



Kuva 4: Tehtävän 4 kaskaadikytkentä.

5) (VAIN TENTTI, 14 x 1p, lomake) Monivalinta. Vääntämissä on 1-4 oikeaa vastausta, mutta valitse yksi ja vain yksi. Täytä erillisile lomakkeelle, johon rastita myös, teetkö välikokeen vai tentin.

Oikea valinta +1 p, väärä valinta -0.5 p, ei valintaa 0 p. Perusteluja ei tarvita. Vastaa niin moneen kuin haluat. Tehtävän maksimipistemäärä on 12 ja minimimäärä 0.

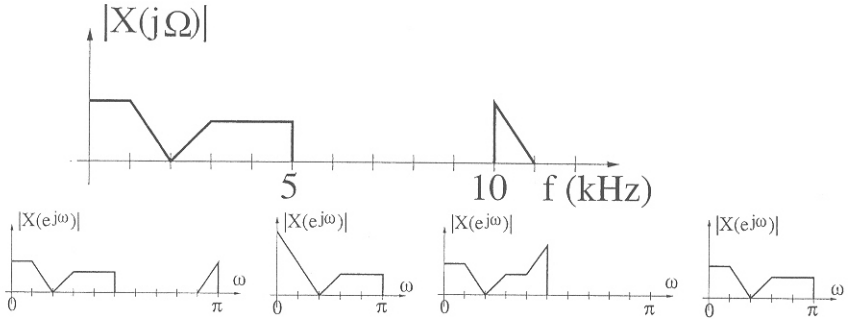
- Tutkitaan diskreettiaikaista järjestelmää $y[n] = 4x[3n+2] + 1$:
 - se on lineaarinen
 - se on aikainvariantti
 - se on kausaalinen
 - mikään ylläolevista ei ole oikein
 - Sekvenssin $x[n] = \cos(\pi n/3) + 2 \sin(0.25\pi n) - \sin(2\pi n/16)$ perusjako N_0 :
 - $N_0 = 2$
 - $N_0 = 6$
 - $N_0 = 48$
 - $N_0 = 768$
 - Sekvenssi $x[n] = \cos(0.25\pi n^2)$
 - ei ole jaksollinen
 - on jaksollinen, mutta perusjakson pituus on ∞
 - perusjako $N_0 = 8$
 - mikään ylläolevista ei ole oikein
 - Mikä on kausaalisen ja stabiilin siirtofunktion $H(z) = \frac{1-z^{-2}}{1+0.5z^{-1}}$ käänteismuunnoksen $h[n]$ arvo kohdassa $n = 3$ kolmen merkitsevän numeron tarkkuudella?
 - $h[3] = -0.952$
 - $h[3] = -0.375$
 - $h[3] = 0.375$
 - $h[3] = 0.952$
 - Katso jatkuva-aikaisen reaalisen signaalin spektriä $|X(j\Omega)|$ kuvan 5 ylärivillä. Näytteistetään taaajuudella $f_T = 10$ kHz. Sekvenssin $x[n]$ spektri on kuvan 5 alarivin
 - (a)
 - (b)
 - (c)
 - (d)
 - Jotta signaali ei vierastu (aliasing) näytteistyksessä, näytteenottovälin T_s tulee olla
 - vähintään kymmenen kertaa niin suuri kuin signaalin korkeimman taaajuuden taaajuus
 - vähintään kaksi kertaa niin pitkä kuin signaalin korkeimman taaajuuden perusjakson T_0
 - enintään puolet signaalin korkeimman taaajuuden perusjaksosta T_0
 - mikään ylläolevista ei ole oikein
 - LTI-suotimen $H(z)$ napanollakuvio kuvassa 6(a) vastaa parhaiten magnitudivastetta
 - kuvassa 7(a)
 - kuvassa 7(b)
 - kuvassa 7(c)
 - kuvassa 7(d)
 - LTI-suotimen $H(z)$ magnitudivaste kuvassa 6(b) vastaa parhaiten napanollakuvioita
 - kuvassa 8(a)
 - kuvassa 8(b)
 - kuvassa 8(c)
 - kuvassa 8(d)
- kuvasa 8(b)
 - kuvasa 8(c)
 - kuvasa 8(d)
- Suotimen taaajuusvaste on $H(e^{j\omega}) = 1 + 0.1e^{-8j\omega}$
 - impulssivaste on 8 merkkiä pitkä
 - suotimen nollat ovat tasavälisesti samalla ympyrän kaarella
 - vaihevaste on lineaarinen
 - suotimen asteluku on 2
 - Tutkitaan siirtofunktiota $H(z) = 1/(1 - 5z^{-1} + 6z^{-2})$. Valitsemalla sphenemisalue (ROC, “region of convergence”)
 - $|z| < 2$ saadaan stabiili suodin $h[n]$
 - $|z| < 3$ saadaan stabiili suodin $h[n]$
 - $|z| > 3$ saadaan stabiili suodin $h[n]$, joka on myös kausaalinen
 - tavalla tai toisella – suotimesta ei saada samalla kausaalista ja stabiilia
 - Erään (monotonisen) ylipäästösuotimen siirtofunktio on $H(z) = K \cdot (1 - 2z^{-1} + z^{-2})$. Jotta suotimen maksimi on skaalattu ykköseksi, niin kerroin K pitää olla
 - $K = 0.5$
 - $K = 1$
 - $K = 2$
 - mikään ylläolevista ei ole oikein
 - Diskreetti Fourier-muunnos (DFT) voidaan laskea tehokkaasti hyödyntäen muunnosten symmetrisyysominaisuuksia. Kuvassa 3 on erään FFT-algoritmin, “radix-2 DIT FFT with modified butterfly computational module” algoritmin laskennan kaaviokuva, kun muunnettavan sekvenssin pituus on $N = 128$. Ns. perhosyhtälöt ovat:

$$\Psi_{r+1}[\alpha] = \Psi_r[\alpha] + W_N^1 \Psi_r[\beta]$$

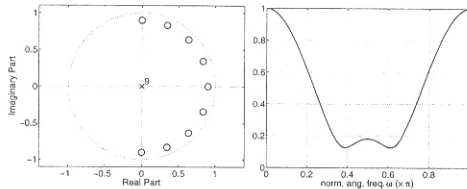
$$\Psi_{r+1}[\beta] = \Psi_r[\alpha] - W_N^1 \Psi_r[\beta]$$
 jossa $W_N = e^{-j2\pi/N}$. Kun muunnettavana sekvenssinä on $x[n] = \{\underline{0}, 1, 2, 3, \dots, 127\} = n$, niin mitä voidaan sanoa termistä $\Psi_3[73]$?
 - $\Psi_3[73] = -1 + j$
 - $\Psi_3[73] = -64 + 64j$
 - $\Psi_3[73] = -64 - 64j$
 - $\Psi_3[73] = -73 + 105j$
 - Tarkastellaan samaa rakennetta ja sekvenssiä kuin väittämässä 5.12. Laske summa $S = \Psi_6[0] + \Psi_6[32] + \Psi_6[64] + \Psi_6[96]$.
 - $S = 6$
 - $S = 192$
 - $S = 8128$
 - mikään ylläolevista ei ole oikein

5.14 Digitaalisen sekvenssin näytteenottataajuutta halutaan nostaa $(7/5)$ -osaan alkuperäisestä. Kun käytössä on sopivat "anti-alias" ja "anti-imaging" suotimet $H_i(z)$, niin mikä järjestely tuottaa oikean lopputuloksen?

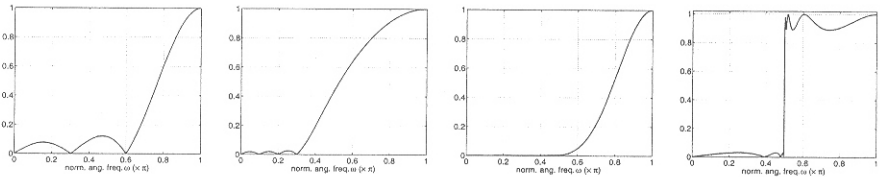
- (A) $x[n] \rightarrow \uparrow 7 \rightarrow H(z) \rightarrow \downarrow 5 \rightarrow y[n]$
- (B) $x[n] \rightarrow \downarrow 5 \rightarrow H(z) \rightarrow \uparrow 7 \rightarrow y[n]$
- (C) $x[n] \rightarrow H_D(z) \rightarrow \downarrow 5 \rightarrow \uparrow 7 \rightarrow y[n]$
- (D) $x[n] \rightarrow H_I(z) \rightarrow \uparrow 7 \rightarrow \downarrow 5 \rightarrow y[n]$



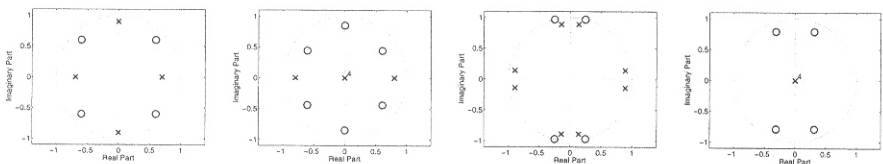
Kuva 5: Monivalintatehtävän 5.5 kuvia. Yläriivi: jatkuva $X(j\Omega)$, alariivi: vaihtoehdot (A) , (B) , (C) , (D)



Kuva 6: (a) ja (b): Monivalintatehtävien 5.7 ja 5.8 kuvia.



Kuva 7: (a), (b), (c) ja (d): Monivalintatehtävien 5.7 kuvia.



Kuva 8: (a), (b), (c) ja (d): Monivalintatehtävien 5.8 kuvia.

