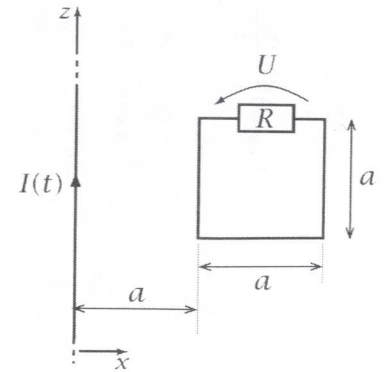


Ratkaise valintasi mukaan neljä seuraavista viidestä tehtävästä

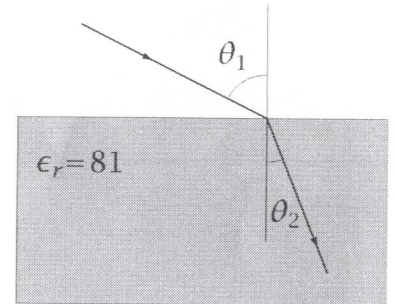
1. Käytännöllisesti katsottuna äärettömän pitkä suora virtajohto sijaitsee  $z$ -akselilla samassa tasossa neliönmuotoisen johdinsilmukan kanssa kuvan mukaisesti. Suoran johtimen virta muuttuu äkillisesti tasavirrasta eksponentiaalisesti vaimenevaksi oikeisen mallin mukaisesti:

$$I(t) = \begin{cases} I_0 & \text{kun } t \leq 0 \\ I_0 e^{-t/T_0} & \text{kun } t > 0 \end{cases}$$

Laske jännite  $U$  ajan funktiona.  $\mu = \mu_0$ . Silmukan itseinduktiota ei tarvitse huomioida.



2. Tasoaalto tulee ilmasta vedenpintaan. a) Määrä tulokulma,  $\theta_1$ , jolla YP-polarisoitunut kenttäkomponentti ei heijastu tasaisesta vedenpinnasta. b) Mikä on KP-polarisoituneet kenttäkomponentin heijastuskertoimen tällä tulokulmalla? Veden suhteellinen permittiivisyys,  $\epsilon_r = 81$ .



3. Suorakulmisen aaltoputken ( $\mu = \mu_0$ ,  $\epsilon = \epsilon_0$ , mitat  $a = 20$  mm,  $b = 10$  mm)  $TM_{10}$ -muodon magneettikenttä on muotoa

$$\vec{H}(x, y, z) = \vec{u}_x H_0 \sin\left(\frac{\pi}{a} x\right) e^{-j\beta z}$$

missä  $H_0$  on reaaliluku. a) Mikä on ko. aaltomuodon rajataajuus  $f_{c10}$ ? b) Mikä on etenemiskertoimen  $\beta$  arvo taajuudella  $f = 8.1$  GHz? c) Laske etenevän tehotiheyden aikakeskiarvon lauseke, kun  $f = 2f_{c10}$ .

4. Meressä ( $\epsilon_r = 81$ ,  $\sigma = 4.0$  S/m) etenee 1.2 GHz:n taajuudella tasoaalto. Laske aallon kuljetaman tehotiheyden vaimennus desibeleinä yhden aallonpituuden mittaisella matkalla.

5. 7600 MHz taajuudella toimiva radiolinkkiyhteys tarvitaan 6.0 km:n yhteysvälille. a) Mikä vahvistus (desibeleinä) tarvitaan linkkiyhteyden antenneilta (samanlainen antenni molemmissa päissä), kun lähetysteho  $P_t = 0.07$  kW ja vastaanottoon tarvitaan  $P_r = 0.15$   $\mu$ W. b) Kuinka paljon antennien vahvistusta täytyy suurentaa, jos linkkiyhteyden tulee olla toimiva myös sateella, josta voi aiheutua vaimennusta enimmillään 1.1 dB/km?

Vihje:  $A_e = \frac{\lambda^2}{4\pi} G$

- Tentissä saa käyttää laskinta, mutta ei muuta oheismateriaalia

## Nabla-operaatit

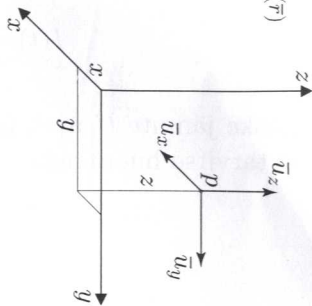
### Kartesinen koordinaatio

$$\nabla f(\vec{r}) = \bar{u}_x \frac{\partial}{\partial x} f(\vec{r}) + \bar{u}_y \frac{\partial}{\partial y} f(\vec{r}) + \bar{u}_z \frac{\partial}{\partial z} f(\vec{r})$$

$$\nabla \times \vec{f} = \begin{vmatrix} \bar{u}_x & \bar{u}_y & \bar{u}_z \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ f_x & f_y & f_z \end{vmatrix}$$

$$\nabla \cdot \vec{f}(\vec{r}) = \frac{\partial}{\partial x} f_x(\vec{r}) + \frac{\partial}{\partial y} f_y(\vec{r}) + \frac{\partial}{\partial z} f_z(\vec{r})$$

$$\nabla^2 f = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial z^2}$$



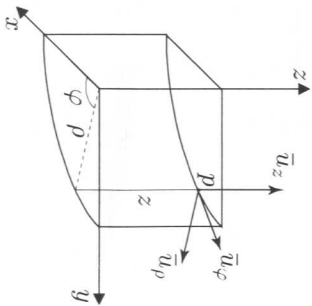
### Sylinterikoordinaatio

$$\nabla f(\vec{r}) = \bar{u}_\rho \frac{\partial}{\partial \rho} f + \bar{u}_\varphi \frac{1}{\rho} \frac{\partial}{\partial \varphi} f + \bar{u}_z \frac{\partial}{\partial z} f$$

$$\nabla \times \vec{f} = \frac{1}{\rho} \begin{vmatrix} \bar{u}_\rho & \rho \bar{u}_\varphi & \bar{u}_z \\ \frac{\partial}{\partial \rho} & \frac{\partial}{\partial \varphi} & \frac{\partial}{\partial z} \\ f_\rho & \rho f_\varphi & f_z \end{vmatrix}$$

$$\nabla \cdot \vec{f} = \frac{1}{\rho} \frac{\partial}{\partial \rho} (\rho f_\rho) + \frac{1}{\rho} \frac{\partial}{\partial \varphi} f_\varphi + \frac{\partial}{\partial z} f_z$$

$$\nabla^2 f = \frac{1}{\rho} \frac{\partial}{\partial \rho} \left( \rho \frac{\partial f}{\partial \rho} \right) + \frac{1}{\rho^2} \frac{\partial^2 f}{\partial \varphi^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial z^2}$$



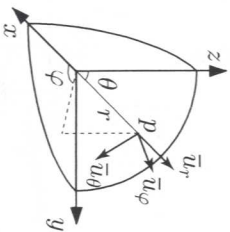
### Pallokoordinaatio

$$\nabla f(\vec{r}) = \bar{u}_r \frac{\partial}{\partial r} f + \bar{u}_\theta \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} f + \bar{u}_\varphi \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \varphi} f$$

$$\nabla \times \vec{f} = \frac{1}{r^2 \sin \theta} \begin{vmatrix} \bar{u}_r & r \bar{u}_\theta & r \sin \theta \bar{u}_\varphi \\ \frac{\partial}{\partial r} & \frac{\partial}{\partial \theta} & \frac{\partial}{\partial \varphi} \\ f_r & r f_\theta & r \sin \theta f_\varphi \end{vmatrix}$$

$$\nabla \cdot \vec{f} = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} (r^2 f_r) + \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} (\sin \theta f_\theta) + \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \varphi} f_\varphi$$

$$\nabla^2 f = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left( r^2 \frac{\partial f}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2 \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left( \sin \theta \frac{\partial f}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{r^2 \sin^2 \theta} \frac{\partial^2 f}{\partial \varphi^2}$$



## Koordinaatimuunnokset vektorille $\vec{f}$

### Kartesinen $\leftrightarrow$ sylinterikoordinaatio

$$x = \rho \cos \varphi, \quad y = \rho \sin \varphi, \quad z = z,$$

$$\rho = \sqrt{x^2 + y^2}, \quad \varphi = \arctan(y/x), \quad z = z.$$

$$\begin{pmatrix} f_x \\ f_y \\ f_z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \varphi & -\sin \varphi & 0 \\ \sin \varphi & \cos \varphi & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} f_\rho \\ f_\varphi \\ f_z \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} f_\rho \\ f_\varphi \\ f_z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \varphi & \sin \varphi & 0 \\ -\sin \varphi & \cos \varphi & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} f_x \\ f_y \\ f_z \end{pmatrix}$$

### Kartesinen $\leftrightarrow$ pallokoordinaatio

$$x = r \sin \theta \cos \varphi, \quad y = r \sin \theta \sin \varphi, \quad z = r \cos \theta,$$

$$r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}, \quad \theta = \arctan \left( \frac{\sqrt{x^2 + y^2}}{z} \right), \quad \varphi = \tan^{-1} \frac{y}{x}$$

$$\begin{pmatrix} f_x \\ f_y \\ f_z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \sin \theta \cos \varphi & \cos \theta \cos \varphi & -\sin \varphi \\ \sin \theta \sin \varphi & \cos \theta \sin \varphi & \cos \varphi \\ \cos \theta & -\sin \theta & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} f_r \\ f_\theta \\ f_\varphi \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} f_r \\ f_\theta \\ f_\varphi \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \sin \theta \cos \varphi & \sin \theta \sin \varphi & \cos \theta \\ \cos \theta \cos \varphi & \cos \theta \sin \varphi & -\sin \theta \\ -\sin \varphi & \cos \varphi & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} f_x \\ f_y \\ f_z \end{pmatrix}$$

### Sylinteri $\leftrightarrow$ pallokoordinaatio

$$\rho = r \sin \theta, \quad \varphi = \varphi, \quad z = r \cos \theta,$$

$$r = \sqrt{\rho^2 + z^2}, \quad \theta = \arctan(\rho/z), \quad \varphi = \varphi.$$

$$\begin{pmatrix} f_\rho \\ f_\varphi \\ f_z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \sin \theta & \cos \theta & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ \cos \theta & -\sin \theta & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} f_r \\ f_\theta \\ f_\varphi \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} f_r \\ f_\theta \\ f_\varphi \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \sin \theta & 0 & \cos \theta \\ \cos \theta & 0 & -\sin \theta \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} f_\rho \\ f_\varphi \\ f_z \end{pmatrix}$$

## Vektori-integraaliskennan kaavoja

### Kartesinen koordinaatio

$$\vec{dl} = \bar{u}_x dx + \bar{u}_y dy + \bar{u}_z dz$$

$$\vec{dS}_x = \bar{u}_x dy dz$$

$$\vec{dS}_y = \bar{u}_y dx dz$$

$$\vec{dS}_z = \bar{u}_z dx dy$$

$$dV = dx dy dz$$

### Sylinterikoordinaatio

$$\vec{dl} = \bar{u}_\rho d\rho + \bar{u}_\varphi \rho d\varphi + \bar{u}_z dz$$

$$\vec{dS}_\rho = \bar{u}_\rho \rho d\varphi dz$$

$$\vec{dS}_\varphi = \bar{u}_\varphi \rho d\rho dz$$

$$\vec{dS}_z = \bar{u}_z \rho d\rho d\varphi$$

$$dV = \rho d\rho d\varphi dz$$

### Pallokoordinaatio

$$\vec{dl} = \bar{u}_r dr + \bar{u}_\theta r d\theta + \bar{u}_\varphi r \sin \theta d\varphi$$

$$\vec{dS}_r = \bar{u}_r r^2 \sin \theta d\theta d\varphi$$

$$\vec{dS}_\theta = \bar{u}_\theta r \sin \theta dr d\varphi$$

$$\vec{dS}_\varphi = \bar{u}_\varphi r dr d\theta$$

$$dV = r^2 \sin \theta dr d\theta d\varphi$$

$$\text{Gaussin lause} \quad \int_V \nabla \cdot \vec{f} dV = \oint_S \vec{f} \cdot \vec{dS}$$

$$\text{Stokesin lause} \quad \int_S \nabla \times \vec{f} \cdot \vec{dS} = \oint_C \vec{f} \cdot \vec{dl}$$

### Vakioita

$$\epsilon_0 = 8.854 \cdot 10^{-12} \frac{\text{As}}{\text{Vm}}$$

$$\mu_0 = 4\pi \cdot 10^{-7} \frac{\text{Vs}}{\text{Am}}$$

$$k_B = 1.38 \cdot 10^{-23} \frac{\text{J}}{\text{K}}$$

$$e = 1.60 \cdot 10^{-19} \text{ C}$$